

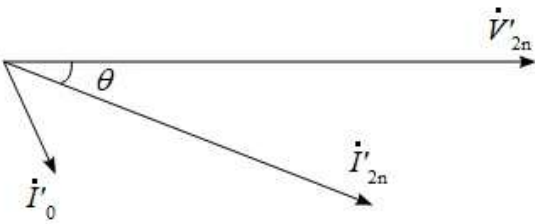
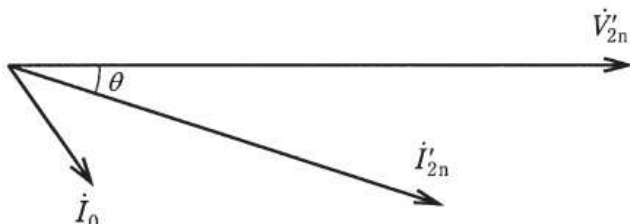
■ 本当によくわかる電験2種二次試験の過去問完全解答 2020年版 第1巻
 における正誤表

○2020年10月11日分

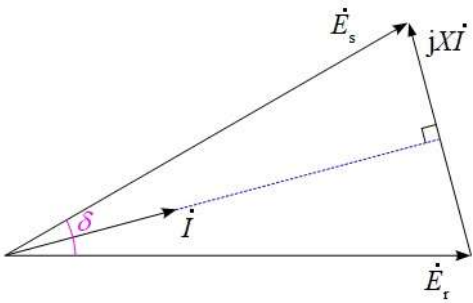
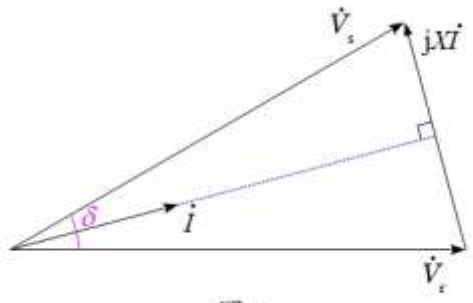
科目	問題	誤植箇所	誤	正
電力・管理	2014年 問4	解答(2)	$5 I_r = 5 \times 50$ $= 250 \text{ [A]}$ $7 I_r = 7 \times 50$ $= 350 \text{ [A]}$	$5 I_r = 5 \times 50$ $= 250 \text{ [V]}$ $7 I_r = 7 \times 50$ $= 350 \text{ [V]}$
	2015年 問3	解答(1)b	図1-1のようにA点から距離 $l(x < l < L)$ の地点の	図1-2のようにA点から距離 $l(x < l < L)$ の地点の
			<p>図1-2</p>	<p>図1-2</p> <p>※ l [m] の位置が $x < l < L$ となるように修正</p>
	2018年 問5	ワンポイント解説	$X_L = j\omega L = j2\pi fL$ $X_C = \frac{1}{j\omega C} = \frac{1}{j2\pi fC}$ $X_{nL} = j\omega L = j2\pi n fL$ $X_{nC} = \frac{1}{j\omega C} = \frac{1}{j2\pi n fC}$	$jX_L = j\omega L = j2\pi fL$ $-jX_C = \frac{1}{j\omega C} = \frac{1}{j2\pi fC}$ $X_{nL} = j\omega_n L = j2\pi n fL$ $X_{nC} = \frac{1}{j\omega_n C} = \frac{1}{j2\pi n fC}$

機械・制御	2014年問2	解説(2)	$= \frac{X_2 \dot{E}_1}{X_1 + X_2} \dots \dots \dots \textcircled{4}'$	$= \frac{X_2 \dot{E}_1}{X_1 + X_2} \dots \dots \dots \textcircled{7}$
	2015年問2	解説(3)	$P_{1s} = r I_{1n}^2$ $r = \frac{P_{1s}}{I_{1n}^2}$ $= \frac{1200}{15.152^2}$ $= \frac{218}{6600} \times 100$ $\approx 5.2269 \rightarrow 5.23 [\Omega]$	$P_{1s} = r I_{1n}^2$ $r = \frac{P_{1s}}{I_{1n}^2}$ $= \frac{1200}{15.152^2}$ $\approx 5.2269 \rightarrow 5.23 [\Omega]$
	2015年問3	解説(4)	したがって、電流は図 1-1 のように流れ、 u_{UV} が出力される。	したがって、電流は図 1-1 のように流れ、 v_{UV} が出力される。

○2021年1月3日分

科目	問題	誤植箇所	誤	正
機械・制御	2015年問2	問題文 図2	 <p style="text-align: center;">図 2</p>	 <p style="text-align: center;">図 2</p>

○2021年3月16日分

科目	問題	誤植箇所	誤	正
電力・管理	2018年 問3	解答(1)	 <p style="text-align: center;">図1</p>	 <p style="text-align: center;">図1</p>
	2019年 問4	解答(2)b)	<p>ここで、$X = L - x'$ とすれば x が 0 から L に変化するとき、</p>	<p>ここで、$X = L - x'$ とすれば x' が 0 から L に変化するとき、</p>
機械・制御	2015年 問2	解答(3)	$X = \sqrt{Z_s^2 - r^2}$	$x = \sqrt{Z_s^2 - r^2}$
	2019年 問3	解答(4)	—	解説を大幅に改定。詳細は差替えを参照。